

FICHE DE PROJET

DATORKER® réducteur elliptique



Données des clients

Société :	Opérateur :
Interlocuteur technique :	Date :
Interlocuteur achat :	Nom du projet :

Planification du projet (aktuelle Projektphase/Zeitplan/Stückzahlen/Zielpreis)

Application (Branche, machine, application, conditions environnementales, ébauches)

1er cas : il existe un produit concurrent

Fabricant :	
Code produit :	

1.1 Documents disponibles

Dessin	☐
Fiche technique	☐

1.2 Si disponibles, données du moteur étranger

Dessin	☐
Fiche technique	☐

FICHE DE PROJET

DATORKER® réducteur elliptique



2e cas : HIWIN DATORKER doit être conçu					
2.1 Arbre(s) d'entrée					
Accouplement Oldham O	Arbre creux H	Arbre plein J	Plat E	Rigide R	Montage rapide Q
					
☐	☐	☐	☐	☐	☐
Remarque :					
2.2 Version, exécution					
	Standard	Charge lourde	Variante pour construction mince	Variante pour construction légère	
	☐	☐	☐	☐	
Remarque :					
2.3 Palier de sortie					
	Aucune	Standard	Renforcée		
	☐	☐	☐		
2.4 Joint					
	Oui	Non			
	☐	☐			
Remarque :					
2.5 Conditions d'utilisation					
Revêtement	Oui	Non			
	☐	☐			
Conditions environnementales particulières (poussière, vibrations, liquides) :					
2.6 Données du moteur					
Fabricant du moteur :	HIWIN	Moteur externe	Code de type :		
	☐	☐			
Bride moteur :	Oui	Non			
	☐	☐			
Transmission seule	Transmission + moteur non montés		Transmission + moteur montés		
☐	☐		☐		

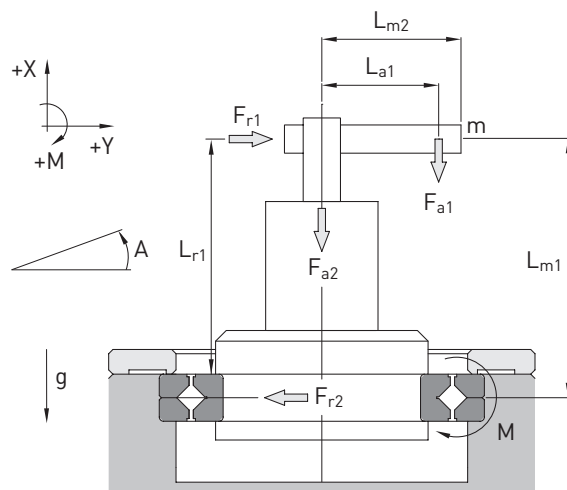
FICHE DE PROJET

DATORKER® réducteur elliptique



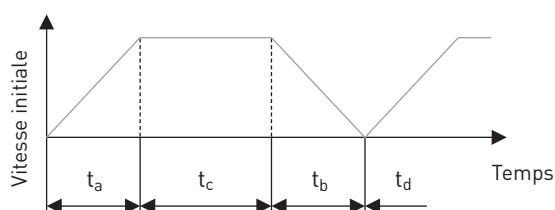
À remplir dans tous les cas

Données de conception



Angle :	A	_____ °
Masse :	_____ kg	
Distance masse :	L _{m1} _____ mm	L _{m2} _____ mm
Inertie :	I	_____ kg*m ²
Force axiale 1 :	F _{a1}	_____ N
Levier 1:	L _{a1}	_____ mm
Force axiale 2:	F _{a2}	_____ N
Force radiale 1:	F _{r1}	_____ N
Levier 2:	L _{r1}	_____ mm
Force radiale 2:	F _{r2}	_____ N
Couple de décrochage:	M	_____ Nm
Température:	T	_____ °C

Description du cycle du mouvement rotatif (déplacement, temps, vitesse, accélération et temps morts (pause, temps de préhension, etc.))



Course n°	Angle de rotation [n ou °]	Temps de positionnement [s]	N _{max} [1/min]	t _a [s]	t _b [s]	t _c [s]	Pause t _d [s]	Couples supplémentaires [Nm]
1								
2								
3								
4								
5								
6								

FICHE DE **PROJET**

DATORKER® réducteur elliptique



Esquisse facultative